



Θέματα

- (α) Σωστό ή Λάθος, αιτιολογήστε τις απαντήσεις σας, (1.2 μονάδες).

 - Η δύναμη \vec{F} είναι συντηρητική όταν το $\vec{\nabla} \times \vec{F} = \vec{0}$.
 - Η επιτάχυνση υλικού σημείου σε φυσικές συντεταγμένες έχει δύο συνιστώσες, την επιτρόχιο και την κεντρομόλο επιτάχυνση.
 - Ένα σύστημα λέγεται κλειστό όταν το άθροισμα των εσωτερικών του δυνάμεων είναι μηδέν.
 - Αν η ολική ροπή του συστήματος είναι μηδέν, η στροφορμή του συστήματος παραμένει σταθερή.
 - Όταν η δύναμη \vec{F} είναι συντηρητική, το έργο της δεν εξαρτάται από την αρχική και τελική θέση του υλικού σημείου αλλά μόνο από το δρόμο που θα ακολουθήσει.
 - Οι ελκτικές δυνάμεις που είναι αντιστρόφως ανάλογες του τετραγώνου της απόστασης και οι δυνάμεις ελατηρίου είναι δύο παραδείγματα κεντρικών δυνάμεων.

(β) Οι εξισώσεις κίνησης υλικού σημείου δίνονται από τις σχέσεις: $x = t^2$ και $y = t^4 - 2t^2 + 1$.

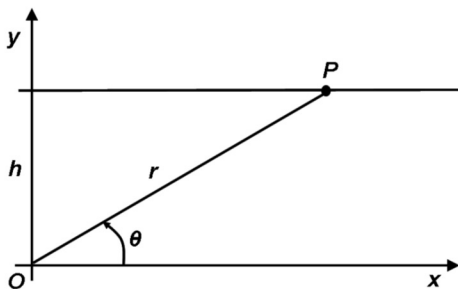
(i) Να γραφεί η εξίσωση τροχιάς του υλικού σημείου ως $y = y(x)$ και να βρεθεί η ταχύτητα και η επιτάχυνση του τη χρονική στιγμή $t = 1s$. (ii) Να υπολογιστούν η επιτρόχια και η κεντρομόλος επιτάχυνση την ίδια χρονική στιγμή, (1.3 μονάδες).
- (α) Αν η ταχύτητα υλικού σημείου, P , σε πολικές συντεταγμένες είναι: $\vec{u} = \dot{r}\vec{r}_0 + r\dot{\theta}\vec{\theta}_0$, να βρεθεί το διάνυσμα της επιτάχυνσης, \vec{a} , σε πολικές συντεταγμένες, όπου $\vec{r}_0 = \cos\theta\vec{x}_0 + \sin\theta\vec{y}_0$ και $\vec{\theta}_0 = -\sin\theta\vec{x}_0 + \cos\theta\vec{y}_0$ είναι τα μοναδιαία διανύσματα, (1.25 μονάδες).

(β) Υλικό σημείο, P , κινείται σε ευθεία παράλληλη προς τον άξονα των x (σχήμα 1). Η ευθεία βρίσκεται σε απόσταση, h , από τον άξονα των x . Η γωνιακή ταχύτητα, ω , του υλικού σημείου είναι σταθερή ($\omega = d\theta/dt = \text{σταθερή}$). Ζητούνται οι συνιστώσες της ταχύτητας και της επιτάχυνσής του σε πολικές συντεταγμένες, (1.25 μονάδες).
- (α) Αν \vec{r}_1 και \vec{r}_2 είναι το αρχικό και τελικό διανύσματα θέσης με $\vec{r}_1 = x_1\vec{x}_0 + y_1\vec{y}_0 + z_1\vec{z}_0$ και $\vec{r}_2 = x_2\vec{x}_0 + y_2\vec{y}_0 + z_2\vec{z}_0$ συντηρητικής δύναμης $\vec{F} = (F_x, F_y, F_z)$, ναδειχθεί ότι το έργο της δύναμης \vec{F} από τη μια θέση στην άλλη είναι: $W = \int_{\vec{r}_1}^{\vec{r}_2} \vec{F} \cdot d\vec{r} = V(x_1, y_1, z_1) - V(x_2, y_2, z_2)$, (1.0 μονάδα).

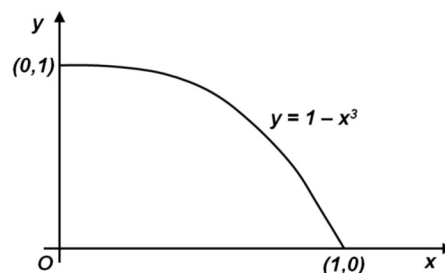
(β) Υλικό σημείο μάζας m , κινείται με την επίδραση του βάρους $-mg\vec{z}_0$ στο επίπεδο $\alpha x + \beta y + \gamma z = 0$ όπου α, β, γ σταθερές και $\alpha^2 + \beta^2 + \gamma^2 = 2$. Τη χρονική στιγμή $t = 0$ το υλικό σημείο βρίσκεται στη θέση $O(0, 0, 0)$ και δεν έχει αρχική ταχύτητα. (i) Να βρεθούν οι εξισώσεις Lagrange α' είδους. (ii) Να ολοκληρωθούν και να βρεθεί η λύση που αντιστοιχεί στις δοθείσες αρχικές συνθήκες, (1.5 μονάδα).
- (α) Ναδειχθεί ότι σε κλειστό σύστημα N υλικών σημείων: (i) η ορμή του συστήματος παραμένει σταθερή και (ii) το κέντρο μάζας του κινείται ευθύγραμμα και ομαλά ή είναι ακίνητο.

Είναι γνωστό ότι: $\sum_{i=1}^N \vec{F}_i = M \frac{d^2 \vec{r}_s}{dt^2} = \sum_{i=1}^N m_i \frac{d^2 \vec{r}_i}{dt^2}$, M είναι η μάζα του συστήματος, \vec{r}_s το διάνυσμα θέσης του κέντρου μάζας του συστήματος, (1.0 μονάδα).

(β) Δίνεται η ομογενής επίπεδη επιφάνεια (σχήμα 2) με όρια $y = 0$, $x = 0$ και $y = 1 - x^3$, να προσδιοριστεί το κέντρο μάζας της επιφάνειας, (1.5 μονάδες).



(α') ΣΧΗΜΑ 1

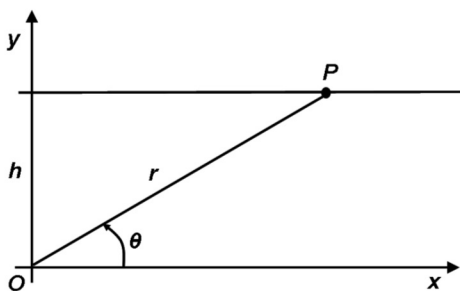


(β') ΣΧΗΜΑ 2

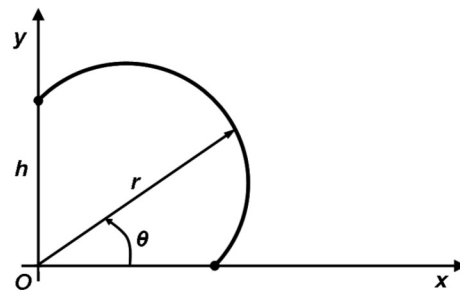


Θέματα

1. (α) Σωστό ή Λάθος, αιτιολογήστε τις απαντήσεις σας, (1.2 μονάδες).
- Σε υλικό σημείο i , συστήματος N υλικών σημείων, δεν επιδρούν οι εσωτερικές δυνάμεις του συστήματος.
 - Αν η ολική ροπή του συστήματος είναι μηδέν, η στροφορμή του συστήματος παραμένει σταθερή.
 - Ένα σύστημα λέγεται κλειστό όταν το άθροισμα των εσωτερικών του δυνάμεων είναι μηδέν.
 - Οι ελκτικές δυνάμεις που είναι αντιστρόφως ανάλογες του τετραγώνου της απόστασης και οι δυνάμεις ελατηρίου είναι δύο παραδείγματα κεντρικών δυνάμεων.
 - Όταν η δύναμη \vec{F} είναι συντηρητική, το έργο της δεν εξαρτάται από την αρχική και τελική θέση του υλικού σημείου αλλά μόνο από το δρόμο που θα ακολουθήσει.
 - Η επιτάχυνση υλικού σημείου σε φυσικές συντεταγμένες έχει δύο συνιστώσες, την επιτρόχιο και την κεντρομόλο επιτάχυνση.
- (β) Οι εξισώσεις κίνησης υλικού σημείου δίνονται από τις σχέσεις: $x = t^2$ και $y = t^4 - 2t^2 + 1$.
- (i) Να γραφεί η εξίσωση τροχιάς του υλικού σημείου ως $y = y(x)$ και να βρεθεί η ταχύτητα και η επιτάχυνση του τη χρονική στιγμή $t = 1$ s. (ii) Να υπολογιστούν η επιτρόχια και η κεντρομόλος επιτάχυνση την ίδια χρονική στιγμή, (1.3 μονάδες).
2. (α) Αν η ταχύτητα υλικού σημείου, P , σε πολικές συντεταγμένες είναι: $\vec{u} = \dot{r}\vec{r}_0 + r\dot{\theta}\vec{\theta}_0$, να βρεθεί το διάνυσμα της επιτάχυνσης, \vec{a} , σε πολικές συντεταγμένες, όπου $\vec{r}_0 = \cos\theta\vec{x}_0 + \sin\theta\vec{y}_0$ και $\vec{\theta}_0 = -\sin\theta\vec{x}_0 + \cos\theta\vec{y}_0$ είναι τα μοναδιαία διανύσματα, (1.25 μονάδες).
- (β) Υλικό σημείο, P , κινείται σε ευθεία παράλληλη προς τον άξονα των x (σχήμα 1). Η ευθεία βρίσκεται σε απόσταση, h , από τον άξονα των x . Η γωνιακή ταχύτητα, ω , του υλικού σημείου είναι σταθερή ($\omega = d\theta/dt = \text{σταθερή}$). Ζητούνται οι συνιστώσες της ταχύτητας και της επιτάχυνσής του σε πολικές συντεταγμένες, (1.25 μονάδες).
3. (α) Αν \vec{r}_1 και \vec{r}_2 είναι το αρχικό και τελικό διανύσματα θέσης με $\vec{r}_1 = x_1\vec{x}_0 + y_1\vec{y}_0 + z_1\vec{z}_0$ και $\vec{r}_2 = x_2\vec{x}_0 + y_2\vec{y}_0 + z_2\vec{z}_0$ συντηρητικής δύναμης $\vec{F} = (F_x, F_y, F_z)$, ναδειχθεί ότι το έργο της δύναμης \vec{F} από τη μια θέση στην άλλη είναι: $W = \int_{\vec{r}_1}^{\vec{r}_2} \vec{F} \cdot d\vec{r} = V(x_1, y_1, z_1) - V(x_2, y_2, z_2)$, (1.0 μονάδα).
- (β) (i) Ναδειχθεί ότι η δύναμη: $\vec{F} = (3y - 2x + z^2)\vec{x}_0 + (3x + 2y)\vec{y}_0 + 2xz\vec{z}_0$ είναι συντηρητική, (ii) αν είναι συντηρητική να βρεθεί η συνάρτηση δυναμικού της και (iii) να υπολογιστεί το έργο, W της δύναμης \vec{F} από το σημείο $A(0, 0, 0)$ έως το σημείο $B(1, 2, 3)$, (1.5 μονάδα).
4. (α) Ναδειχθεί ότι σε κλειστό σύστημα N υλικών σημείων: (i) η ορμή του συστήματος παραμένει σταθερή και (ii) το κέντρο μάζας του κινείται ευθύγραμμα και ομαλά ή είναι ακίνητο.
- Είναι γνωστό ότι: $\sum_{i=1}^N \vec{F}_i = M \frac{d^2\vec{r}_s}{dt^2} = \sum_{i=1}^N m_i \frac{d^2\vec{r}_i}{dt^2}$, M είναι η μάζα του συστήματος, \vec{r}_s το διάνυσμα θέσης του κέντρου μάζας του συστήματος, (1.0 μονάδα).
- (β) Να βρεθεί το κέντρο μάζας της ομογενούς καμπύλης, η οποία είναι το τόξο του κύκλου $r = 2 \sin\theta + 4 \cos\theta$ από $\theta = 0$ έως $\theta = \pi/2$, σχήμα 2, (1.5 μονάδες).



(α) ΣΧΗΜΑ 1



(β) ΣΧΗΜΑ 2